**PASJ2019 WEPH034** 

# J-PARC ハドロン実験施設における一次ビームライン分岐部電磁石のメンテナン スシナリオ(2)

## A REMOTE HANDLING MAGNET SYSTEM IN A BRANCH REGION OF A NEW PRIMARY BEAM LINE AT THE J-PARC HADRON FACILITY (2)

広瀬恵理奈<sup>#, A)</sup>, 青木和也<sup>A)</sup>, 上利恵三<sup>A)</sup>, 秋山裕信<sup>A)</sup>, 家入正治<sup>A)</sup>, 加藤洋二<sup>A)</sup>, 小松雄哉<sup>A)</sup>, 里嘉典<sup>A)</sup>, 澤田真 也<sup>A)</sup>, 高橋仁<sup>A)</sup>, 田中万博<sup>A)</sup>, 豊田晃久<sup>A)</sup>, 皆川道文<sup>A)</sup>, 武藤亮太郎<sup>A)</sup>, 森野雄平<sup>A)</sup>, 山野井豊<sup>A)</sup>, 渡辺丈晃<sup>A)</sup> Erina Hirose<sup>#, A)</sup>, Kazuya Aoki<sup>A)</sup>, Keizo Agari<sup>A)</sup>, Hironobu Akiyama<sup>A)</sup>, Masaharu leiri<sup>A)</sup>, Yohji Katoh<sup>A)</sup>, Yusuke

Komatsu<sup>A)</sup>, Yoshinori Sato<sup>A)</sup>, Shinya Sawada<sup>A)</sup>, Hitoshi Takahashi<sup>A)</sup>, Kazuhiro Tanaka<sup>A)</sup>, Akihisa Toyoda<sup>A)</sup>, Michifumi

Minakawa<sup>A)</sup>, Ryotaro Muto<sup>A)</sup>, Yuhei Morino<sup>A)</sup>, Yutaka Yamanoi<sup>A)</sup>, Hiroaki Watanabe<sup>A)</sup>

A) KEK

#### Abstract

A new primary proton beam line, which is called high-p/COMET beam line (B-line) [1], is now under construction at the J-PARC Hadron Facility. B-line is branched off from the existing primary proton beam line (A-line) in the middle of the beam-switching yard. We use a Lambertson [2] magnet and two septum magnets as the splitting devices for the B-line. At the Lambertson magnet, there is field-off hole in the yoke of the magnet. Almost amount of the beam goes through the hole and is transported to the A-line. And very tiny fraction of the beam is kicked off at 5 degree and is transported to the B-line at the same time. At the edge of the field-off hole, there is a significant beam-loss. Therefore, those magnets work in high radioactive environment. Those magnets are placed on the plug-in base assembled with water and electric-power quick disconnect devices. The installation of those magnets is completed in 2018, and the first beam will be introduced to the high-p experimental area.

### 1. はじめに

J-PARC ハドロン実験施設では、主リングで 30 GeV に 加速された陽子が遅い取り出しで取り出され、長さ200 m のスイッチヤードを経由し、ハドロン実験ホール (HD-Hall) にある2次粒子生成標的 (T1 ターゲット) に導か れる。HD-Hall では、現在、生成標的からの2次粒子を 用いた様々な実験が行われている。

また、ハドロン実験施設では、high-p/COMETビームラ インと呼ばれる新たな一次ビームライン建設が進んでい る[1]。Figure 1 に、ハドロン実験施設の平面図を示す。 既存の一次陽子ビームラインを A-line、新しい一次ビー ムライン(high-p/COMETビームライン)を B-line と呼ぶこ ととする。B-line は、200 m のスイッチヤードの中間地点 (Fig. 1(a)地点)で分岐される。さらに、B-line は、ハドロン 実験ホールに入ってからすぐの Fig. 1(c)地点で、 COMETビームラインに分岐される。これを C-line と呼ぶ こととする。B-line は、high-p 実験[3]に、C-line は COMET 実験[4]に利用される。

A-line と B-line の分岐部(AB 分岐部)には、分岐のためのセプタムシステムが置かれ、それは、1 台のランバートソン電磁石と、2 台のセプタム電磁石から成る[5]。このセプタムシステムは、B-line への曲げ角度が 5°であり、以下の3つの運転モードが要求される。

- A-line モード: A-line に 30 GeV 陽子ビームをすべ て既存 A-line に輸送する。
- 2) B-line モード (high-p モード): 30 GeV 陽子ビームの

大部分を既存 A-line に輸送し、30 GeV 陽子ビーム の一部をB-line に輸送する。high-p 実験で要求され るのは、 $10^{10}$  proton/s の陽子ビームで、既存 A-line のインテンシティの約  $10^{-4}$  に相当する。よって、Bline モードでは、A-line ビームのほんの一部のビー ムだけが B-line に曲げられる。

 C-line モード (COMET モード): 主リングで 8 GeV に加速された陽子ビームを全て B-line に曲げ、Cline を経て、COMET 実験エリアに輸送する。

ランバートソン電磁石は、加速器の入射、出射によく 使われる電磁石である[2]。ランバートソン電磁石は、構 造上、磁場の有無の境界部分に磁極があるので、そこで ビームロスが生じる。このビームロスは、50 kW の陽子 ビームで約 400 W と見積もられている[5]。

さらに、数年後には、"π20"という2次ビームラインが 計画されており[6]、そのときには、このランバートソン・セ プタム磁石は、2 台の偏向電磁石に置き換えられ、 15 kWビームロスの生成標的が置かれる予定である。

既存ビームラインである A-line は、加速器から取り出さ れた後に、2.9 m / 80 m(2.077°)の角度で振り上げられ、 ハドロン実験ホールのターゲットに向けて振り下げ磁石 により、水平に戻され、ビーム高さ1 m の T1 ターゲットに 輸送されている。A-line, B-line の分岐部は、この 2.077° の角度で振り上げられる傾斜部に位置している。このこと が、設置、及びメンテナンスを難しくしている。

本件では、この A-line, B-line 分岐部のセプタム電磁 石システムの設置、及び3台の電磁石のメンテナンスシ ナリオを確立したので、その報告をする。

<sup>#</sup> erina@post.kek.jp

PASJ2019 WEPH034



Figure 1: The floor plan of the J-PARC Hadron Facility.



Figure 2: The cross section of the Lambertson magnet.

## 2. ランバートソン、セプタム電磁石の設置

### 2.1 ランバートソン電磁石

1 章で述べた通り、A-line, B-line 分岐用のランバート ソン電磁石[5]は、3つのモードでの運転が要求されてお り、Fig. 2 のような断面構造となっている。ランバートソン 電磁石の断面を、Fig. 2 に示すが、電磁石 1 台で、磁場 のある空隙と磁場のない空隙を有する。

- 1) A-line モード: 30 GeV 陽子ビームを全て磁場のない空隙に通す。全てのビームは A ラインを直進。
- B-line モード: 30 GeV 陽子ビームを、Fig. 2 の右拡 大図のように、ほとんどのビームを磁場のない空隙 に通し、ビームの一部を磁場のある空隙にはみ出す 形で通す。磁場のない空隙を通るほとんどのビーム は A-line へ、磁場のある空隙にはみ出したビームの 一部は B-line に曲げられる。
- 3) C-line モード: 8 GeV 陽子ビームを、全て磁場のあ る空隙を通して、全てのビームを B-line に曲げる。

磁場のある空隙と、磁場のない空隙の境目は、Fig. 2 のように、どうしても磁極が必要になるので、B-line モード のときは、Fig. 2の右拡大図のような構造で、必ずビーム の一部が磁極に当たるので、50kWの陽子ビームで約 400Wのビームロスが起こり、ランバートソン電磁石自体 が放射化する。

2.2 ランバートソン電磁石とセプタム電磁石の設置

ランバートソン電磁石(SM1)とセプタム電磁石(SM2,3) のスペックをTable1に、平面図をFig.3、側面図をFig.4 に示す。Figure 4 側面図でわかる通り、SM1,2,3 電磁石 の置かれる場所は、2.077°の傾斜部に位置する。そして、 SM2,3 電磁石については、さらに、SM2 電磁石は、水平 方向に 1.1°, SM3 電磁石は、3.05°回転した位置に置か れる。また、SM2 電磁石と SM3 電磁石との間が非常に 近接していることが分かる。

2.1 節で述べた通り、B-line モードは、ビームロスが前 提の運転条件であり、これらの電磁石は放射化すること が予想される。また、将来 π 20 ビームラインになるときに、 SM1,2,3 電磁石は、撤去され、代わりに、π 20 用ター ゲットと、BS01,BS02 の2台の電磁石に置き換えられる予 定である。

以上のことを考慮し、我々は、設置に当たって、ピボットと呼ばれるピンを備えた敷板と呼ばれる鉄板3枚(敷板 1,2,3)を基準として設置することとした。

敷板は、全て A-line を基準として設置することとし、敷 板には、ケガキ線、及び電磁石設置用のピボットと呼ば れるピンを、各電磁石1台につきビーム方向に2個備え た。これで、現行の SM1,2,3だけでなく、将来 BS01,02 に 置き換えるときも、このピボットを基準として、電磁石を製 作し、ピン勘合で、0.1 mm 以内の精度での設置を完了 することができる。各敷板には、Fig. 5 のように、以下のケ ガキ線及びピボットを備えた。

- 敷板1:SM1 電磁石と、π20 用の BS0A 電磁石用 のピボット及びケガキ線
- 敷板2: π20 用ターゲットと、BS0B 電磁石用のピ ボット及びケガキと、SM2.3 電磁石用ケガキ線
- 敷板3:SM2,3 電磁石のピボット及びケガキ線

Figure 4 側面図のように、この分岐部は、斜面なので、 床が階段状になっている。これらの電磁石は長尺なため、 敷板3枚は、それぞれ、階段を数段またがることになるが、 スペーサーで高さを合わせ、敷板を水平に設置し、水平 面にピボットを設けた。そして、水平面の敷板を基準とし たときに、SM1 電磁石が、2.077 の傾斜となるように、 SM1 電磁石架台を製作した。セプタム電磁石は、SM2と SM3 電磁石の間が近接していて、現場で、真空ダクトを 着脱することが困難である。そこで、SM2 と SM3 電磁石 を共通架台の上に乗せ、両者の真空は一体とし、SM2 電磁石の上流、SM3 電磁石の下流の真空フランジを現 場で切り離し、2台同時に着脱できるようにした。SM2 電 磁石、SM3 電磁石は、水平方向に、それぞれ、1.1、 3.05 回転し、その上で2.077 の傾斜をつけた架台を製作 した。SM2とSM3は、敷板2と敷板3にまたがっているが、 精度が出しやすいように、ピボットは、敷板3にのみ備え、 敷板2は高さだけを合わせることとした。

設置に当たっては、各電磁石のビーム軸の入口出口、 ビーム方向の磁極中心位置、ビーム高さの座標をそれ ぞれ算出し、設置を行った。結果、SM1 電磁石は、 0.3 mm、SM2,3 電磁石は、各計算値に対して、±0.5 mm の精度で設置することができた。ここで、敷板と、電磁石 位置の精度が製作上、あるいは設置上の誤差で、異な る場合は、π20のBS01,02 偏向電磁石より、精度が求め られるSM1,2,3 電磁石に合わせて、敷板の調整を行った。

Table 1: Specifications of the Septum Magnets

	SM1	SM2	SM3
磁極[m]	3.6	1.4	2.2
設置角度[°]	0	1.1	3.05
Gap[mm]	80	105	109
最大電流値[A]	1550	4600	4400
重量[トン]	33	4.2	16.9

平面図



Figure 3: The floor plan around the Lambertson (SM1) and 2 septum (SM2, SM3) magnets.



Figure 4: The cross section around SM1, SM2, SM3 magnets.



Figure 5: The 3 base plates of the SM1, SM2 and SM3 magnets.

#### 2.3 配管配線

SM1 電磁石の放射線環境は、5 年運転後 2 時間冷却 で、オンコンタクト~50 mSv と見積もられている。よって、 これらの電磁石は、軽故障時には遮蔽体越しにメンテナ ンスができるように、また、重故障時には、遠隔で電磁石 を交換できるようなシステムが求められる。また、これらの 電磁石は、Fig. 6 のように、周りを厚さ 50 cm の局所鉄遮 蔽体で囲まれる。そこで、我々は、端末を 1 m 上方に延 長した、ミニチムニーシステムを採用した[7]。

SM1 ランバートソン電磁石のミニチムニーシステムを、 Fig. 7 に示す。このように、約1 m 端末を上方に延ばし、 軽故障が懸念される銅ロウ付け、SUS-銅変換継手、絶 縁チューブを天井遮蔽体の上部に持ってきて、修理でき るようにした。冷却水や電力については、壁沿いとし、重 故障時に、Fig. 6 のようにメンテナンスする人が天井遮蔽 体上で冷却水コネクタや電力コネクタを着脱できるように した。さらに、Fig. 7 に示すように、壁沿いの冷却水、電 カラインには、将来用の π 20 のときに延長できる冷却水 ポートや電力接続部をつけた。

2台のセプタム電磁石は、30 GeV 陽子ビームを 2.8°曲 げるために、それぞれ、最大 4600 A と 4400 A の大電流 を流すことになる。大電流をミニチムニーとして遮蔽体上 部にあげるのは限られたスペース内では難しい。また、 セプタム電磁石は、Bラインに曲げた後なので、Fig.6に 示すように、端末が壁から遠く、壁側に配管・配線を設置 することが難しい。そこで、Fig. 8 のように、長さ 3200 mm × 幅 1000 mm × 高さ 2000 mm のコンクリートブロックを 製造し、高さ 500 mm × 幅 1000 mm の貫通孔を設け、 ブスバー配線を行い、配管は、コンクリートブロックに備 えた、配管付コンクリートブロックを製造した。電力の着 脱に関しては、速着脱ナイフスイッチを備え、天井遮蔽 体を開け、上部から着脱できるようにする。遮蔽体の影 になるところで、セプタムの温度計、圧力計、ボールバル ブを備え、メンテナンスできるようにし、天井遮蔽体上部 に、速着脱冷却水コネクタを備え、天井遮蔽体越しに着 脱できるようにした。

天井遮蔽体については、Fig. 6 のように、高さ2 m にあ る躯体のくぼみと、通路側に設けた高さ2 m の遮蔽体の 上部に載るような1枚板の鉄板を積み重ねる。よって、チ ムニー端末や、速着脱コネクタが干渉するので、これら のスペース分を切り欠いた天井遮蔽体を製造した。天井 遮蔽体を着脱する際、端末にぶつからないように、Fig. 7 のような、端末保護・遮蔽体のガイド板を設けた。



Figure 6: The cross section of the SM2 magnet.

### **PASJ2019 WEPH034**



Figure 7: The mini chimney system of the SM1 magnet.



Figure 8: The shield with utility lines of 2 septum magnets.

### 2.4 SM1 電磁石の遠隔着脱テスト

SM1 電磁石を、重故障時に遠隔着脱のための着脱テ ストを行った。SM1 電磁石の場合は、上流側は、コリメー タがあり、先に外すことが可能であるが、下流側は、直接 SM2 電磁石との真空接続である。その真空接続は、下 流の SM1 電磁石に備えられた、縮み幅が約 30 mm の 大伸縮片持ちピローシール[8]となっている。よって、下 流側は真空ダクトとの距離が約 30 mm の隙間で電磁石 を着脱する必要がある。SM1 電磁石を、そのまま吊って、 上部に巻き上げると、ここは、2.077°の傾斜がついている ので、真空フランジ φ 500 mm の上端で、真空ダクトとの 距離は、約 30 mmから約 18 mmに減ってしまう。そこで、 以下のような着脱手順とした。

設置(取り外しは逆順)

- ツイストロック遠隔吊具で、SM1 電磁石の玉掛を行う (Fig. 9 参照)。
- クレーンの目盛を見ながら、ビーム方向について設置位置の±5 cm の範囲にし、真空ダクトフランジをかわす高さまで上方に巻き上げる。(Fig. 9)
- クレーンの目盛りを見ながら、ビームラインを超えて、 壁ギリギリ(目盛りの目印)まで近づける。(Fig. 9)
- 4) 架台に設置してある高さブロック(架台から約 70 mm) に当たるまで巻き下げる(Fig. 10①)
- 5) 架台の当て板内に入っているので、当て板に沿って、 当て板に当たるまで壁側からビームラインに向かう。 (Fig. 10②)

 6) 巻き下げをしてピボット勘合する。(Fig. 10②)→設 置完了

電磁石と架台を合わせて、長尺の4m、重量が約33トンの SM1 電磁石で、下流の真空フランジとの隙間が30mmの状況で、上記の手順による着脱テストを成功させた。巻き上げ時のクレーンの揺れにより、壁に設置してある配管・配線コネクタに非常に近接したため、配管・配線を保護する板が必要なことが分かった。



Figure 9: Lift up the SM1 magnet by two cranes.



Figure 10: The method of the remote handling of the SM1 magnet.

## 3. SUMMARY

J-PARC ハドロン実験施設で建設が進んでいる新しい 一次ビームラインである、high-p/COMET ビームラインの 分岐部電磁石の設置を行った。分岐部は将来的に、厳 しい放射線環境になるので、遮蔽体越しにメンテナンス でき、さらに、重故障時には遠隔で電磁石を交換できる システムを構築した。本件の分岐部は、斜面に置かれて いるため、特に SM2 電磁石は、水平面に置かれる敷板 に対し2軸の回転となり、難しい設置であったが、 ±0.5 mmの精度で設置できた(Fig. 11)。さらに、将来π 20 にするときにも、放射線被ばくを低減するピボット勘合 で設置完了となるようなプラグイン架台、ユーティリティラ インの整備も行った。SM1 電磁石に対して、遠隔着脱テ ストを行い、重大な問題はなかった。現在、Fig. 12 のよう に、着々と周りの遮蔽体を構築している。

2019 年度春に、既存 A-line にビームを受け入れ、A-line のビーム輸送に成功している[9]。2020 年度には、B-

line にビームを輸送する予定である。



Figure 11: Over view of beam level from the upper collimator of the SM1 magnet.



Figure 12: Overview around SM1-3 magnets.

## 謝辞

本研究は、JSPS 科研費 基盤研究C(一般)No. 254003101の助成を受けたものです。

## 参考文献

- [1] H. Takahashi, Nuclear Physics A 914 (2013) 553-558.
- [2] M. Harrison and F. N. Rad, "Symmetric and non-symmetric Lambertson magnets," Nucl. Instrum. Methods, vol. A227, no. 3, pp. 401-410, Dec. 1984.
- [3] Y. Morino *et al.*, "Measurement of vector meson decays in nuclei at J-PARC," in Proc. JPS Conf., 2015, vol. 8, pp. 1-6.
- [4] The COMET Collaboration, "COMET phase-1 technical design report"; http://comet.kek.jp/Documents\_files/PAC-TDR-2014/PAC-Review-20141110.pdf
- [5] R. Muto *et al.*, "Development of Lambertson Magnet and Septum Magnets for Splitting 30-GeV Proton Beam in Hadron Experimental Facility at J-PARC", IEEE Trans. Appl. Supercond., vol. 26, no. 4, 0603904, Jun. 2016.
- [6] H. Noumi *et al.*, J-PARC P50 Proposal, "Charmed Baryon Spectroscopy via the ( $\pi$ , D\*-) reaction", Jan, 2013;

http://www.j-parc.jp/researcher/Hadron/en/Proposal e.html#1301

- [7] E. Hirose *et al.*, "A remote handling magnet system in a branch region of a new primary beam line at the J-PARC hadron facility", Proceedings of the 13th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Chiba, Japan, Aug. 8-10, 2016, pp. 1214-1218.
- [8] R. Kurasaki et al., "Development of a long-stroke pillow-seal for the J-PARC Hadron High-P beamline", submitted the 16th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Kyoto, Japan, July 31-Aug. 3, 2019, WEPH013.
- [9] Y. Komatsu *et al.*, "Evaluation of beam loss at a branching point of the J-PARC Hadron High-P beamline", submitted the 16th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Kyoto, Japan, July 31-Aug. 3, 2019, WEOI06.