# STF2 加速器での安定なビーム運転のための RF 出力分配系の構築

## CONSTRUCTION OF RF POWER DISTRIBUTION SYSTEM FOR STABLE BEAM OPERATION FOR STF2 ACCELARATOR AT KEK

堤和昌<sup>#, A)</sup>,石本和也<sup>A)</sup>,沼田直人<sup>A)</sup>,明本光生<sup>B)</sup>,荒川大<sup>B)</sup>,片桐広明<sup>B)</sup>, 川村真人<sup>B)</sup>,チュウフェン<sup>B)</sup>,中島啓光<sup>B)</sup>,松本利広<sup>B)</sup>,三浦孝子<sup>B)</sup>,江木昌史<sup>B)</sup>

Kazuyoshi Tsutsumi<sup>#, A)</sup>, Kazuya Ishimoto<sup>A)</sup>, Naoto Numata<sup>A)</sup>, Mitsuo Akemoto<sup>B)</sup>, Dai Arakawa<sup>B)</sup>, Hiroaki Katagiri<sup>B)</sup>,

Masato Kawamura<sup>B)</sup>, Qiu Feng<sup>B)</sup>, Hiromitsu Nakajima<sup>B)</sup>, Toshihiro Matsumoto<sup>B)</sup>, Takako Miura<sup>B)</sup>, Masashi Egi<sup>B)</sup>

<sup>A)</sup> Nippon Advanced Technology Co. Ltd. (NAT)

<sup>B)</sup> High Energy Accelerator Research Organization (KEK)

### Abstract

The STF2 accelerator has been developed to realize the International Linear Accelerator (ILC) in the Superconducting rf Test Facility (STF) at KEK. In the STF2 accelerator, three RF units are installed and feed its power to the RF-gun cavity, two superconducting (SC) cavities and eight SC cavities. For the stable operation of the STF2 accelerator, the power distribution system, monitor system and interlock system have been constructed. After the adjustment of phase length in the power distribution system, the first beam acceleration was conducted from February to March 2019. This report describes the present status of the power distribution system of the STF2 accelerator.

### 1. はじめに

高エネルギー加速器研究機構(KEK)の超伝導 RF 試 験施設(STF)では、国際リニアコライダー(ILC)の実現 にむけて超伝導空洞を用いた線形加速器(STF2加速器) の開発を進めている。STF2加速器は3台の高周波源を 持ち、各々が RF 電子銃、2台の超伝導空洞、8台の超 伝導空洞へマイクロ波(運転周波数1.3 GHz、繰り返し5 Hz、RF パルス幅1~1.65 ms)を供給する構成となって いる。2019年2月から3月にかけて、初めてビーム加速 試験が行われた。安定な高周波源やビーム運転に向け て、導波管内放電や反射 RFにより引き起こされるビーム 運転への悪影響を抑えるための分配系やモニター系、 インターロックの構築を行った。また、ビーム運転のため に各高周波源の RF 出力分配系のパワー分配や移相量 の調整を行った。本稿では、STF2 加速器の RF 出力分 配系について報告を行う。

## 2. STF2 加速器の RF 出力分配系

### 2.1 RF 電子銃の RF 出力分配系

RF 電子銃の高周波系は、5 MW クライストロンを高周 波源とし、導波管を通じて RF 出力を空洞に供給する構 成となっている。この導波管路を二分割し、導波管への RF 入力レベルを下げることで放電を抑え、空洞に安定し てマイクロ波を供給することを目的として分配系を構築し た(Fig. 1)。

#### 2.2 キャプチャークライオモジュールの RF 出力分配系

キャプチャークライオモジュール(CCM)の高周波系は、 800 kW クライストロンを高周波源とし、可変ハイブリッドに よって RF 出力を分配し、移相器によって位相を調整し



Figure 1: RF system for RF GUN.

て2台の超伝導空洞(CCM1、CCM2)に供給する構成となっている(Fig. 2)。可変ハイブリッドの出力分配比は、 CCM1とCCM2の加速電界がそれぞれ 16 MV/m、 24 MV/mとなるよう調整する。移相器によって調整可能 な位相範囲は 70 deg 程度であることから、ビーム運転前 に導波管路に位相調整用スペーサーを挿入して位相を 調整する。

### 2.3 クライオモジュールの RF 出力分配系

クライオモジュール (CM-1、CM-2a)の高周波系は、 10 MW マルチビームクライストロン (MBK)を高周波源と し、その片側(5 MW)から出力された RF を 3 dB ハイブ リッドによって二系統に分配し、LPDS (Local Power Distribution System) ①~④、⑤、⑥~⑧によって各空洞 (Cavity#1~#4、#8、#10~#12) に供給する構造となって いる(Fig. 3)。LPDS は可変ハイブリッド、移相器及び サーキュレーターによって構成される。

<sup>#</sup> nat-tutu@post.kek.jp



Figure 2: RF system for CCM.



Figure 3: RF system for CM-1 CM-2a.

2.4 インターロック系

モニター系は、RFパワーを測定するパワーセンサーと、 放電発光を検出するアークセンサーによって構成される。 インターロック系は J-PARC の MR でも採用されているモ ジュールを使用し、モニター系の信号をもとに、反射 RF や放電が発生した場合に高速で RFを遮断し、加速器構 成機器や RF 系構成機器への悪影響を最小限に抑える ことを目的としており(MPS)、放電検出による RF 遮断に 関しては 1 µs 以下を可能としている[1]。放電検出時のオ シロスコープの波形を Fig. 4 に示す。



Figure 4: Waveform that detected discharge.

## 3. ビーム運転前の RF 出力分配と位相調整

クライオモジュールの超伝導加速空洞は、1326mmの 間隔で配置されている。これは、1.3 GHz のビームが光 速まで加速された場合の波長 230 mm の、5.75 倍の値 である。この加速空洞において、加速勾配に対する RF の位相を最適にするため、ビームの進行方向に向かっ て空洞ひとつごとに RF の位相をプラス 90 deg する必要 がある。移相器によって調整可能な位相範囲は 70 deg 程度であるため、ビーム運転前に導波管路にスペー サーを挿入して位相を調整する。STF2 加速器の RF 系 に使用されている導波管 WR650 の 1.3 GHz における管 内波長は 322 mm であり、ここから必要なスペーサーの 厚さを計算する[2]。スペーサーの挿入を容易にするた め、各 LPDS 間の導波管路に U 字構造を設けており、 必要な厚さのスペーサーを二分割して挿入できる(Fig. 5)。ビーム運転に向けて、各 LPDS について可変ハイブ リッドの分配比調整(等分配)と、スペーサーによる位相 調整を行った。また、移相器は±35 deg で使用できるよう、 センタリングを行った。



Figure 5: Spacer insert point.

## 4. ビーム運転中の可変ハイブリッドと移相器 の調整

ビーム運転中、クライオモジュールにおいて平均加速 電界をできるだけ大きくするため、LPDS の可変ハイブ リッドを遠隔操作し、各空洞に供給するRFパワーの分配 比を調整した。今回のビーム運転では、平均加速電界 31.5 MV/m でのフィードバック制御に成功した(Fig. 6)。 この調整により RF の位相も変化するため、ビームプロ ファイルモニターを確認しながら移相器を遠隔操作し、 RF の位相が最適となるよう調整を行った。全ての空洞に おいて遠隔操作による調整が可能(誤差±35 deg 以内) であり、ビーム運転前に行ったスペーサーによる位相調 整が、適切であったことを示している。ビーム運転期間終 了時の各空洞の位相と、ビーム運転前との差(移相量) をTable1に示す。空洞#10~#12の値が若干マイナス側 に大きいのは、CM-1 と CM-2a の連結部分の寸法誤差 のためと考えられるが、移相器の可動範囲内で充分調 整可能であった。

avity Monitor	(CM1, CM2	a)					26	19/02/27 16:19:0
	#1	#2	#3	#4	#8	#10	#11	#12
Pf (W):	59.52kW	56.80kW	56.39kW	58.81kW	54.56kW	54.60kW	53.7	3kW 51.62k
Pf Eacc(MV/m):	32.72	31.74	31.81	0.00	30.64	31.21	31	.15 30.1
Pt(W):	10.47W	8.01W	6.34W	934.81uW	9.72W	7.47W	9.0	51W 6.86
Pt Eacc(MV/m):	31.68	31.56	31.22	0.29	31.55	31.61	31	.67 31.2
Electron(mV):	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.00
Arc(mV):	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	00.0
e flow rate-		- Vac	uum —			Power-		
2K: 49	.950 m 3 /hour	r	Capture	Upstream	2.80E-7 Pa	KLY3	5 上 Pf	1.93MW
5K: 0.000 m 3 /hour		r	Capture Downstream 1.61E-7 Pa			KLY3 下 Pf 1.93M		
leat Load-			Capture Inpu	t coupler	3.08E-7 Pa	Pt Ea	acc sum	220.53MV/m
28. 58	275 x	Ca	pture Inner	conductor	1.24E-8 Pa	Pt Ear	c ave.	31.50MV/m
200			CM1	Upstream	1.20E-7 Pa	Inpi	ut Volt	2.83
le pressure—		_	CM1 Inpu	t coupler	2.07E-6 Pa	T		
2K: 3.01 kPa			CM1 Inner conductor 2.18E-8 Pa		2.18E-8 Pa	Iemper	ature	1.00
4K: 12	4.46 kPa		CM2a D	ownstream	1.84E-7 Pa		IK Pot:	4.05 K
			CM2a Inpu	t coupler	4.40E-6 Pa	-	2K Pot:	1.68 K
le level	na anla		CM2a Inner	conductor	4.63E-8 Pa	80K and	:hor#1:	123.950 K
4K :	51.80					80K ani	:hor#2:	129.750 K
2K: CM2a End:	54.55 * 22 30 *	Rac	liation-	Up	Mid		Down	
0.420 6.001			High:	380.974 uSv/	h 513.9	58uSv/h	957.1	84 uSv/h
		_	Low	0 010 mSv/		02 su/h	72.6	21 mSu /h

Figure 6: Cavity monitor at acceleration electric field of 31.5 MW/m.

Table 1: Phase Shifter Regulation

	Phase at After	Phase Shift		
Cavity	Beam Operation	Amount		
	[degree]	[degree]		
#1	55.87	10.45		
#2	156.64	15.78		
#3	-122.06	8.55		
#4	—	—		
#8	61.71	16.43		
#10	-151.66	-21.58		
#11	-52.42	-13.46		
#12	36.29	-17.94		

## 5. ビーム運転

5.1 RF 電子銃のビーム運転

ビーム運転期間中に、RF電子銃の高周波系に関連し て発報したインターロックについて、グラフにプロットした ものを Fig. 7 に示す。縦軸は RF 出力、横軸は左から発 報した順である。期間中のインターロック発報回数は 395 回で、そのうち導波管内放電は1回と、ほとんど発生しな かった。これは、導波管路の二分割化が効果的に機能し ていたことを示している。322 回発報した全反射インター ロックは、空洞内の真空悪化に伴う全反射 RF を検出し、 高速で RF を遮断することにより、真空悪化している空洞 に次の RF パルスを入力して、更に真空悪化させることを 防いでいたものである。全反射 RF 検出時のオシロス コープの波形を Fig. 8 に示す。

5.2 キャプチャークライオモジュールのビーム運転

ビーム運転期間中に、キャプチャークライオモジュー ルの高周波系に関連して発報したインターロックについ て、グラフにプロットしたものを Fig. 9 に示す。縦軸は RF 出力、横軸は左から発報した順である。全発報回数 65 回のうち、デジタル系上限リミットの発報が 26 回あった。 ビーム運転終了後、CCM2 入口近くの導波管フランジ面 に放電痕が見つかった (Fig. 10)。ビーム運転中にこの 部分で放電が発生し、デジタル系上限リミットが発報して いた可能性がある。



Figure 7: RF GUN interlock history.



Figure 8: Waveform that detected reflected RF.



Figure 9: CCM interlock history.

#### 5.3 クライオモジュールのビーム運転

ビーム運転期間中に、クライオモジュールの高周波系 に関連して発報したインターロックについて、グラフにプ ロットしたものを Fig. 11 に示す。縦軸は RF 出力、横軸は 左から発報した順である。運転開始当初、クライストロン の RF 出口付近に取付けたアークセンサーが計 14 回の 発報を繰り返し、導波管内放電が発生している可能性が

- 609 -



Figure 10: Discharge mark on flange of CCM2 line.



Operation\_2019-02-07^2019-03-29

### Figure 11: RF CM1 CM2a interlock history.

あったため調査を実施したところ、クライストロン本体の導 波管取付けフランジに放電痕が見つかった(Fig. 12)。こ のフランジはクライストロンと一体で交換不可能なため、 スコッチブライトを使用して手作業で研磨を行い、研磨後、 圧力シートを用いてフランジ面の健全性を確認したとこ ろ、放電は収まった。ビーム運転中のインターロック発報 は 135 回で、このうち導波管内放電が 33 回あった。これ は、クライストロンの出口から 3dB ハイブリッドで分配され るまでの間、導波管は1系統であるのに対し、RFの入力 レベルが 2~3 MW とやや高いことが一因となっている可 能性がある。今後 ILC の実現に向け、導波管路の見直 し等の対策を、適宜行っていく。尚、CM1 の Cavity#4 は 機械チューナーの動作不良のため、ビーム運転には使 用しなかった。



Figure 12: Discharge mark on flange of MBK.

### 6. まとめ

STF2 加速器の運転に向けて構築してきた RF 出力分 配系、モニター系及びインターロック系は、おおむね適 切に機能したものと考えている。今後も ILC 実現を視野 に入れた加速器の運転計画に応じて、導波管路、モニ ター系及びインターロック系の適宜アップデートを行う。

## 参考文献

- N. Numata *et al.*, "Construction of RF System for RF Gun Operation at KEK-STF", Proceedings of the 15th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Nagaoka, Japan, Aug. 7-10, 2018, THP059.
- [2] M. Egi *et al.*, "RF Power Distribution System for STF2 at KEK", Proceedings of the 13th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Chiba, Japan, Aug. 8-10, 2016, TUP037.