PASJ2018 WEP116

SuperKEKB 真空系冷却水システム

UPGRAGE OF COOLING WATER SYSTEM FOR SUPERKEKB VACUUM SYSYTEM

照井真司#, A),石橋拓弥 A),柴田恭 A),末次祐介 A),白井満 A),金澤健一 A),久松広美 A),芳藤直樹 B),

Shinji Terui^{#, A)}, Takuya Ishibashi ^{A)}, Kyo Shibata ^{A)}, Yusuke Suetsugu ^{A)},

Mitsuru Shirai A), Ken-ichi Kanazawa A), Hiromi Hisamatsu A), Naoki Yoshifuji B)

^{A)} High Energy Accelerator Research Organization (KEK)

^{B)} East Japan Institute of Technology Co., Ltd.

Abstract

The cooling water system for the SuperKEKB vacuum chambers was upgraded to manage the high-power synchrotron radiation coming from high stored beam currents. The power of cooling pumps and piping routes were increased or rearranged all over the rings. The cooling systems for the interaction region and for the wiggler sections were newly constructed. In order to monitor the flow rates at over 600 points, the F3RP61 CPU of FA-M3 Programable Logic Controller (PLC) and the CompactRIO were used as an Input Output Controller (IOC) and a data logger, respectively. The cooling systems for the interaction region and for the wiggler sections were newly constructed. The interaction region and for the wiggler sections were newly constructed. The interaction region and for the wiggler sections were newly constructed. The interlock system was also upgraded to adapt the high-intensity machine. We report here the configuration of the cooling water system and its operational status during the beam commissioning.

1. はじめに

SuperKEKB は KEKB B ファクトリー(KEKB)の後継 機となる高ルミノシティの電子・陽電子衝突型加速器で ある。主リング(Main Ring, MR)は 7 GeV 電子リング (How Energy Ring, HER)と4 GeV 陽電子リング (Low Energy Ring, LER)から成る。SuperKEKB プロジェクトの 目的は、ルミノシティを KEKB での達成値の約 40 倍 (8×10^{35} cm⁻²s⁻¹)に上げ、標準理論を越えた新しい物理 を探索することである。この目標値を達成するため SuperKEKB では蓄積電流を 2.6 A(HER)、3.6 A(LER)、 衝突点における垂直方向ベータ関数を 0.30 mm(HER)、 0.27 mm(LER)にすることを目指している。2018 年 3 月 から 7 月にかけて衝突調整を伴う運転(Phase-2 運転)が 行われた[1,2]。

ここでは、高いビーム電流を実現するために KEKB か

Table 1: Design Parameters of M	ble 1: Design Para	meters of N	4R
---------------------------------	--------------------	-------------	----

Ring	LER	HER	Unit
	(positron)	(electron)	
Beam energy	4.000	7.007	GeV
Bunch number	2,5	500	mA
Circumference	3,0	016	m
Beam current	3.6	2.6	А
Bending radius	74.68(arc)	105.98(arc)	m
Total SR* power	1.1(arc:2200m)	5.2(arc:2200m)	MW
	6.3(wiggler:300	1.1(wiggler:100	
	m)	m)	
		*Synchrotron Rad	liation

*Synchrotron Radiation

sterui@mail.kek.jp

ら改造した SuperKEKB の真空系冷却水システムの構成[3]と、運用状況等を報告する。

2. 真空系冷却水システムの概要

MR の設計パラメータを Table 1 に示す。KEKB からの大きな変更点は、大穂直線部と日光直線部で増強されたウィグラー部である。Figure 1 に LER と HER の放射光強度分布を示す。大穂直線部と日光直線部のウィグラー部の下流で、特に強度が強いことがわかる。大穂 直線部と日光直線部で大量の冷却水が必要となるため、 冷却施設を増強した。Figure 2 では SuperKEKB 時の冷 却ポンプの構成と各区域の放射光パワーを示す。赤い 線が新設冷却ポンプの配管である。この増強により、真 空冷却水システムの最大流量は 6000 ℓ/min となった。 Figure 3 に、SuperKEKB のために改造した大穂直線部 の配管の写真を示す。現在はヘッダーをつけて大量に 冷却水を流せるようにしている。

冷却水の流量は、KEKB 時の約2倍の600点近くで 常時モニターしている。採用している羽根車式流量計を Fig. 4 に示す。流量計は、冷却水で磁石付羽根車が回 され、その結果発生する起電力を流量に換算している。 各点の流量はデータロガーに入力されている。この流量 計のメリットは、回路などの放射線に弱いものが無いこと と、価格が低いことである。一方デメリットは、個々のばら つきが大きく、校正係数を個々に用意しなくてはならない ことと、回転軸と羽根車の隙間に酸化銅などがはさまり羽 根車が回転しなくなるという症状があることである。Figure 5 に、冷却水制御システムの構成を示す。データロガー として、NI 社の CompactRIO を採用した[4]。チャネル密 度が多いので、費用が抑えられるのが利点である。 CompactRIO に入った流量計の値を、ネットワークに流 す。それを IOC が受け取り、計算した値をもとにラダー CPU でインターロックシステムを構築している。Figure 6 に以前と今回のインターロックシステム構成を示す。

PASJ2018 WEP116

KEKB 運転時、流量計の羽根車が止まる度にビームの アボートリクエストが出され、運転の障害になった。



Figure 1: Power density of Synchrotron radiation along the SuperKEKB LER and HER.



Figure 2: Cooling capacities of each cooling-pump station and the piping pathes along the ring for vacuum chambers.



Figure 3: Cooling water system using headers at Oho wiggler section.



Figure 4: Impeller type flow meter for SuperKEKB.



Figure 5: Control diagram of the cooling water system for vacuum chambers.



Figure 6: Interlock logics of cooling water system for the KEKB (Old) and the SuperKEKB (New).

PASJ2018 WEP116

SuperKEKB では、この問題を改善するために、流量 計の値が異常になり、かつ、その冷却水が流れている区 間の温度計の値が通常より高い場合にアボートリクエスト するというインターロックシステムを構築した。

ビーム衝突点付近(Interaction Region:IR)に新設され た冷却水システムの構成を、Fig.7に示す。このシステム では、上述した冷却施設を使用せずに、別途市販のチ ラーとポンプを用いた。理由は、配管外径が6mmと細く、 また、配管長さが 15 m 以上あり圧力損失が大きいため である。計算では、細い配管部分だけで圧力損失は 0.3 MPa (最大流量 1.7 @/min) 近くになる。この区域で注 意すべき点は、冷却するビームパイプがビーム最終収束 用超伝導磁石(QCS)中にあり、冷却水の流れが止まると 数時間以内に中の冷却水が凍ってしまい、膨張により配 管を破壊してしまう可能性があることである。この危険を 回避するために、チラーに異常があった際や、流量が極 端に減った際には、窒素ガスを用いて冷却水を配管から 強制的に排出してピッドに流すというシステムを作った。 このシステムのバルブ構成を、Fig. 8 に示す。通常状態 の場合、E1、E2 の電磁バルブがオープンに、E3、E4 の 電磁バルブはクローズになっていて、冷却水が往還の ヘッダー間を流れている。異常を検知した場合、E1、E2 がクローズに、E3、E4 がオープンになり、冷却水の流れ は止まり、E1~E2 間にある冷却水が、E3 方向から来る



Figure 7: Cooling water system for the vacuum chambers at interaction region (IR).



Figure 8: Emergency system incorporated in the IR cooling water system, where the cooling water in the QCS chamber is immediately purged by high-pressure nitrogen in the case of accidental water stop.

窒素ガスの圧力で E4 方向に抜けていく。また、異常を 検知した場合、ビームアボートリスクエストも出すように設 計した。幸い、今までの運転中にはこのシステムを使うよ うな事態は発生していない。

3. 真空系冷却水配管のための試験

大穂直線部と日光直線部のウィグラー部では、KEKB 時の約6倍の冷却水を流す必要があり、圧力損失により 十分な流量が確保できないとう事態が危惧された。そこ で、実際にリング内の配管を行う前にチェンバーやベ ローズ等の冷却水通路に水を流し、各コンポーネントの 先端と末端で圧力を測定して、それらの圧力損失を見積 もった。この測定結果をもとに、チェンバー冷却水通路 入口につなぐ冷却水配管の口径と配管分割数をどの程 度にすればよいのか等を検討した。Figure 9に圧力損失 測定の様子を示す。Table 2に22.2 l/min (1系統の必 要最大流量は20 l/min 程度になるように配管)のときの 1/2 inch 配管と3/4 inch 配管の長さ当たりの圧力損失の 測定値と計算値を示す。既存冷却ポンプ能力の制限か ら、往還バルブの圧力差は0.4 MPa 以下にしなければ ならない。往還バルブからチェンバー冷却水通路入口ま



Cooling water pipe

Figure 9: Set up for measuring pressure losses of several vacuum components.

Table 2: Measured and Calculated Pressure Losses of 1/2and 3/4-inch Pipes per Unit Length (22.2 ℓ/min)

Pipe size (inch)	Pressure loss from measurement (MPa/m)	Pressure loss/1 m from calculation (MPa/m)
1/2	0.036	0.045
3/4	0.009	0.008

Table 3: Estimated Pressure Losses of Major Vacuum Components (22.2 l/min)

Component	Pressure loss	
1/2-inch pipe with an angle of 90°	0.007 (MPa)	
$3/4$ -inch pipe with an angle of 90°	0.002 (MPa)	
U-shaped 1/2-inch pipe (0.6 m)	0.04 (MPa)	
Cooling water channel of a bellows chamber	0.05 (MPa)	
Cooling water channel of a beam pipe	0.013 (MPa/m)	

での距離は 20 m 近くあり、1/2 inch の配管ではその圧 力損失が 0.4 MPa を超えてしまうので、このような長い配 管には 3/4 inch 配管を採用した。リング内で数多く使用 するコンポーネントの圧力損失を Table 3 に示す。

真空系冷却水システムの運用状況とまと

Figure 10 に、流量と温度の監視用パネルの一部を示 す。このパネルを見れば、温度と流量の相関関係が一目 でわかり、流量が低くなったため温度が上がっているの か、別な原因で温度が上がっているのか等を判別できる。 Figure 11 に、Phase-2 運転中に流量計が発報したア ラームの日時と場所を示す。縦軸の 1~12 が電源棟の 場所を示していて、ウィグラー部は4、5、10 および,11 に 相当する。この区間は流量計が多いので、他の箇所より アラームの発報件数が多い。アラーム発報時の流量の 時間変化の一例をFig. 12 に示す。この時は、徐々に流 量計の値が減っていたのではなく、突然に値がゼロ付近 に下がっている。このような現象は、冷却水は流れている のに、小さな金属片などが原因で羽根車の回転が止 まってしまうことで起こる。

2016 年 2 月~6 月に行われた Phase-1 運転と今回の Phase-2 運転中、真空系冷却水システムでは大規模なト ラブルは起きなかった。運転中の冷却水でのアラーム発 報の原因は、100 %の確率で、流量計の羽根車が止まっ たことであった。これに関しては、定期的なメンテナンス を行いできるだけこの事象の発生頻度を減らすよう努力



Figure 10: Monitor panel for the temperature and the flow rate.



Figure 11: Time and locations of the flow meters that triggerd the alarm of low flow rate



Figure 12: Typical bahavior of flow rate when the rotation of impeller stopeed due to dust particles attached to the rotary shaft.



Figure 13: Maximum temperature at LER Nikko wiggler section as a function of beam current.

していく。また、Fig. 13 で表されるような、ビーム電流とと もに温度が顕著に上がっていく傾向が見える場所につ いては、冷却水をより多く流すための増圧ポンプの使用 や、チェンバーに簡易に取り付け可能な冷却水ブロック の設計・設置などを検討していく。

参考文献

- H. Koiso *et al.*, "COMMISSIONING STATUS OF HIGH LUMINOSITY COLLIDER RINGS FOR SuperKEKB", Proceedings of IPAC'17, Copenhagen, May 14-19, 2017, pp.1275-1280.
- [2] Y. Ohnishi, "SuperKEKB フェーズ2におけるコミッショニングの成果", Proceedings of the 15th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Nagaoka, Aug. 7-10, 2018, WEOLP01.
- [3] T. Ishibashi et al., "SuperKEKB 真空機器制御システム と立ち上げ試験", J.V.S.J., 58 (2015) 126.
- [4] N. Yoshifuji et al., "SuperKEKB での真空制御ソフト ウェアの現状", Proceedings of the 13th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, TUP090, Chiba, Japan, 8-10 Aug, 2016, pp.1137-1141.