SuperKEKB メインリングのコリメータヘッドの開発

DEVELOPMENT OF COLLIMATOR JAW FOR SUPERKEKB MAIN RING

照井 真司^{#)}, 石橋 拓弥, 末次 祐介, 渡邉 謙 Shinji Terui[#], Takuya Ishibashi, Yusuke Suetsugu, Ken Watanabe High Energy Accelerator Research Organization (KEK), Tsukuba, Ibaraki,

Abstract

Low-impedance beam collimators for SuperKEKB were designed to fit an antechamber scheme in the vacuum system. They were installed to suppress background noise in the particle detector named Belle II and also to protect various components from the damage due to the hitting of steered beam. Following two horizontal collimators for test in the phase-1 commissioning, four horizontal and two vertical collimators were installed in the phase-2 commissioning. They contributed the steady operations during the commissioning. We report the design process of the collimator jaw to reduce the impedance and at the same time to withstand the high heat load, and also some problems found in the commissioning.

1. 初めに

SuperKEKBはKEKBBファクトリー(KEKB)の後継機 である高ルミノシティ電子・陽電子衝突加速器である。 SuperKEKBプロジェクトの目的は、ルミノシティをKEKB 達成値の約40倍(8×10^{35} cm⁻²s⁻¹)に増強し、標準理論を 越えた新しい物理を探索することである。メインリングは7 GeVの電子リング(High Energy Ring, HER)と4 GeVの 陽電子リング(Low Energy Ring LER)からなる。設計ビー ム電流は、それぞれ 2.6 A、3.6 A で、バンチ長は 6 mm である。2016年2月~6月には加速器調整を重点とした Phase-1 運転、そして 2018年3月~7月には衝突調整 を重点とした Phase-2 運転が行われた。

コリメータはビーム軌道近くのハローを削る装置で、素 粒子検出器(Belle II)のバックグラウンドを低減するため に使用される。また各種加速器コンポーネントを周回 ビームから防護する目的でも使用される。ここで使用され るコリメータの特徴は、大電流に耐えられること、低イン ピーダンスであること、等である。Figure 1(a)に SuperKEKB タイプの水平方向コリメータの断面、(b)に水 平方向コリメータ全体、(c)にポートから挿入されたコリ メータヘッド、(d)にコリメータ内部を示す。SuperKEKB タ イプのコリメータは SLAC の PEP-IIを参考に設計された [1]。このコリメータ構造の優れた点の一つは、コリメータ ヘッドが交換可能なことである。ビームの衝突などが原 因で、コリメータヘッドが損傷を受けた場合でも、コリメー タ全体を作り直す必要がない。このコリメータの Phase-2 運転時の設置台数は水平方向6台、垂直方向2台であ る。このコリメータは、Phase-2 運転時(蓄積最大電流約 860 mA (LER))において、安定なビーム運転に貢献した [2]。一方、いくつかの問題もみつかった。ここでは、コリ メータヘッドの設計・製作、Phase-2 運転時の状況、発生 した問題について報告する。



Figure 1: (a) Schematic drawing (cross-sectional view), (b) outside appearance, (c) installed collimator jaw, and (d) inside view of a horizontal-type collimator.

2. コリメータヘッドの材料と構造

SuperKEKB タイプのコリメータヘッドの材料と構造に 求められる項目とその理由を以下に記す。

(1)コリメータヘッドのテーパー部には熱伝導が良い材料、コリメータヘッドの先端部分には高い融点を持つ材料が必要である。これは、高いビーム電流からの放射光が水平方向コリメータヘッドのテーパー部に当たるためと、ビームが衝突した際にコリメータヘッドの先端部分ができるだけ融けないようにするためである。放射光からコリメータヘッドが受ける熱量の除去については、4章で詳細に述べる。

(2) コリメータヘッドの全長はできるだけ短くする。これ はコリメータヘッドのみを現地で取り換え可能な大きさに するためである。取り換え時に使用するフランジの関係 から約 400 mm以下とする必要がある。高周波電磁場 シミュレータ(GdfidL, Particle studio)を用いてインピーダ ンスの評価を行い、コリメータヘッドの構造を Fig. 2(a) の

sterui@mail.kek.jp

ように設計した。コリメータヘッドの厚さは、12 mm として いる。これは、インピーダンスを減らすことを目的に、コリ メータヘッドを幅 14 mm のアンテチェンバー内に収納で きるようにしたためである。

(3) ビームハローを確実に削るために、ビームハローが 当たるコリメータヘッドの先端部分は放射長の2倍以上 の長さを持つ必要がある。(2)の短い構造という条件も 満たすためには、放射長の短い材料が候補となる。

以上の項目を満足するために、コリメータヘッドの先端 部には、銅に比べ放射長が短く、融点が高く硬いタング ステンを採用し、テーパー部には熱伝導が良い銅を採 用することにした。タングステンと銅の接合は HIP で行っ た。接合試験に用いたヘッドを Fig. 2(b) に示す。



Figure 2: (a) Schematic drawing of horizontal-type collimator jaw (cross-sectional view), and (b) the test model.

3. RFコンタクト

コリメータヘッドを滑らかに出し入れし、また取り換え可 能とするためには、コリメータ本体のチェンバーとコリメー タヘッドとの間には隙間が必要である。さらに、この隙間 での放電や、隙間からの High Order Mode (HOM)の侵 入による発熱を防ぐためには、RF コンタクト(フィンガー) が必須となる。ヘッドの位置は、素粒子検出器のバックグ ラウンドやビームの状況を見ながら頻繁に調整されるた め、RF フィンガーには高い耐久性、そして摺動時にダス トが出ないように高い耐摩耗性が要求される。これは、特 に垂直方向コリメータにおいて、発生したダストがビーム に当たり、ビームロスを引き起こす可能性があるためであ る。

ヘッド上下面の RF コンタクトはフィンガーで、材料は KEKB でのベローズでも使用されている銀メッキしたイン コネルとした。一方フィンガーが接触する側(接触プレー ト)の材料は、耐久、耐摩耗性テストを行い決定した。テ スト時の動作条件は 100 時間連続運転、ストローク幅 12 mm、速さ2 mm/sec である。銅、ステンレス等をテストした 結果、ダストの発生が最も少なかった、ステンレスにロジ ウムメッキを行った接触プレートを最終的に採用した。銅 と SUS を使ったテスト後のダストの様子を Fig.3 に示す。

RF フィンガーのコリメータヘッドへの固定は、当初 Fig. 4(a)のようにヘッドの底部で行ったが、RF フィンガーが浮き上がってしまう部分が多く、取り付け時に壊れるという 問題が生じた。そのため、Fig. 4(b)のように、ヘッドの一 部をざぐった場所に RF フィンガーを取り付け、その上か らプレートで押さえることで、RF フィンガーが浮き上がり を防ぐように変更した。 側面の RF コンタクトについては、様々なフィンガー構造を試してみたが、どうしても Fig. 5(a)のようにテスト後に破損してしまった。そこで、フィンガーの代わりに、コリメータヘッド側部とコリメータ本体のチェンバーを加工して、Fig. 5(b)のように櫛歯型のコンタクトを採用することにした。



Figure 3: Results of endurance tests for the cases of (a) cupper and (b) SUS surfaces.



Figure 4: (a) The first and (b) improved fixing methods of RF fingers to the jaw.



Figure 5: (a) RF fingers for test at the side part of the jaw before and after the endurance test, and (b) the comb-type RF contact adopted instead of RF fingers.

櫛歯型では接触部がないのでダストが出ることがなく、 破損することもない。

Phase-1 運転終了時に RF フィンガーの健全性を確か めたが、破損はなく、ダストもほとんど見えなかった。 Phase-2 運転終了後の確認は残留放射線が少なくなって から確認する予定である。

4. 放射光の除熱特性と温度計測

水平方向コリメータヘッドのテーパー部分には、放射 光が当たってしまうため、冷却水を流して除熱をしなくて はならない。冷却水路は、放射光に当たる面にできるだ け近くした方が冷却効率は上がるので、製作可能な範囲 内でヘッドテーパー面に近づけることにした。最大 23.4W/mm²(HER で設計値 2.4 A の時)の入熱がある場 合の熱伝導解析を Solid works を用いて行った。解析条 件は、物体温度を 25 ℃、幅 0.88 mm・長さ 178 mm に わたり 23.4W/mm² の入熱をテーパー部に設定、入側冷 却水の温度を 30 ℃、入側冷却水の圧力を 0.4 MPa とし た解析の結果と熱分布を Table 1と Fig. 6 に示す。最大 温度は 7.5 ℓ/min の場合でも 200 ℃を超える。コリメータ ヘッド自体は300℃でも耐えられると予測されているので、 2.5 ℓ/min でも問題ない。しかし、出口側の冷却水の温度 が 50 ℃を超えるため、同じ冷却水を用いる隣接のビー ムパイプが温まってしまうという問題がある。また、7.5 ℓ/min流すと圧力損失が大きく、冷却水が流れなくなって しまう危険性もある。ビーム電流が増えた際には、コリ メータヘッド専用のチラー等が必要になるであろう。

運転中の実際の温度を測定するために、一つのコリ メータヘッドに熱電対を埋め込んだ。ヘッド面に溝掘って 熱電対を埋め込み、上から銅のプレートで蓋をした。運 転時に、流した冷却水の流量は 4~5 ℓ/min である。流 量は、冷却水用ポンプの能力と配管長さで制限された。 運転時のビーム電流に対する温度の変化を Fig. 7 に示 す。温度はビーム電流に対して直線的に上昇しているこ とがわかる。ベース温度を 25 ℃とした場合、温度上昇率 は、約 6.8 ℃/100 mA である。ここから、設計電流の 2.4

Table 1: Results of the Thermal Analysis for a Horizontaltype Collimator Jaw

Flow (ℓ/min)	Temp of measuring point (°C)	Max temp (°C)	Pressure loss (Pa)	Outlet water temp (°C)
2.5	216	296	2067	50.8
5	187	258	6977	40.42
7.5	177	245	14243	36.96



Figure 6: Calculated temperature distribution for a horizontaltype collimator jaw.

A では約 190 ℃と予想され、シミュレーション結果の 187 ℃と近い値になることがわかる。



Beam current (mA)

Figure 7: Temperature of a collimator jaw as a function of beam current.

5. キックファクターの計算と測定

Transverse Mode Coupling Instability (TMCI)は、バン チ電流を制限する要因の一つでこの不安定性が現れる バンチ電流の閾値は(1)式で与えられる[3]。

$$I_{thresh} = \frac{C_1 f_s E/e}{\sum_i \beta_i k_{\perp i}(\sigma_z)} \tag{1}$$

ここで C₁:定数(~8)、f_s:シンクロトロン周波数、E/e:ビーム エネルギー(eV)、f_s: 問題となる機器のある場所のベー タ関数、K₁: そのキックファクター(バンチ長 σ₂の関数)で ある。SuperKEKB の横方向インピーダンスのほとんどは コリメータからの寄与なので、その評価は非常に重要で ある。キックファクターの値は、コリメータの設置場所、設 置台数、ヘッド部の開口等を検討するための有用な指 針となる。GdfidLで計算した垂直方向および水平方向コ リメータのキックファクターを Fig. 8 に示す[4]。バンチ長 は 6 mm として計算した。横軸 d (mm)はビームパイプ中 心軸(ビーム軌道位置)とヘッド先端間の距離である。

ビーム運転中にコリメータヘッド位置を変えて、チューンを測定し、キックファクターの評価を試みた。測定は LERを用い、1バンチ、ビーム電流約1mAで行った。測 定結果を Fig. 9 に示す。水平方向コリメータの測定は Phase-1 運転時に2台動かし測定した。垂直方向コリメー タの測定は Phase-2 運転時に1台のみ動かし測定した。 縦軸は、測定したチューンから0mAのときのチューンを 引いて、ビーム電流(mA)で割ったものである。この測定 したチューンシフト量からキックファクターを計算した。 チューンからキックファクターの変換には、(2)の式を用い た[5]

$$\Delta \nu_q = -\frac{T_0 I_b}{4\pi E/e} \sum_i \beta_i \, k_{\perp i} \tag{2}$$



Figure 8: Calculated kick factors for SuperKEKB type horizontal and vertical collimators as a function of *d* [mm].





Figure 9: Measured (a) horizontal tune shift (dv_x) and (b) vertical tune shift (dv_y) per unit beam current (I [mA]) as a function of t*d* [mm].

ここで v_q :チューン、 T_0 :周回周波数、 I_b :バンチ電流である。 Figure 8 に示す通りに、計算からは水平方向コリメータの $d \approx 25 \rightarrow 5$ mm にしたときのキックファクターの差分は 139 V/pC/m となり、測定からは 94 V/pC/m (コリメータ 1 台当 たり)となった。また、垂直方向コリメータは $d \approx 3 \rightarrow 2$ mm にしたときのキックファクターの差分は 187 V/pC/m となり、 測定からは 140 V/pC/m となった。横方向インピーダンス は、水平・垂直コリメータ共に、測定値は計算値のファク ター1.5 以内に収まり、非常に合っていると考えている。

6. 運転中に発生した問題

運転中に起きた特記すべき問題は2つある。1つ目は、 2018 年 6 月 25 日に、LER 垂直方向のコリメータヘッド にビームが衝突して損傷を受けたことである[2]。

コリメータののぞき窓から見た損傷したコリメータヘッド を Fig. 10 に示す。この事象が起きた後から、ビームの入 射率が悪くなり、また、検出器でのバックグラウンドも増え た。放射線が強いことと、大気開放が必要なことから、運 転中にコリメータヘッドの交換は行わず、1.5~2 mm ほど コリメータ本体を水平方向にシフトすることで、運転を続 けた。Figure 11 に、損傷を受けたコリメータ下流にある光 ファイバーロスモニターのビーム入射中の信号を示す。 Figure 11(a)は正常時の、(b)は損傷を受けた直後の信 号である。明らかに状況が異なっているのがわかる。 Figure 10 の赤丸部分の突起物が原因ではないかと推察



Figure 10: Damaged collimator jaw.



Figure 11: Signals of optical fiber-type loss monitors at the downstream of the collimator (a) before and (b) after its jaw was damaged.



Figure 12: Pressure bursts observed near the collimator when jaw was damaged by the steered beam.

されている。続いて、7月8日にはHER 垂直方向のコリ メータヘッドにビームが衝突してヘッドが傷ついた。その 時のコリメータ近くの圧力とビーム電流の時間変化をFig. 12に示す[6]。ビームが失われた時刻に圧力が跳ねてい るのがわかる。

2 つ目は、LER での進行方向ビーム不安定性の励起 である。2 RF-bucket space/4 train/120×4 bunch/300 mA のときに見られた不安定性が、衝突点に一番近いコリ メータの $d \ge 9.5 \rightarrow 13.5$ mm にした時に、一部のモードの 強度が小さくなった。

Figure 13 にその時の振動のモードスペクトラムを示す。 横軸にモードナンバー、縦軸に強度をとった。これは、こ の不安定性にコリメータが関わっている可能性を示唆し ている。今後詳細な調査を行う予定である。



Figure 13: Mode spectrum of the longitudinal beam instability (a) before and (b) after opening the collimator jaw observed in LER in the case of a bunch fill pattern of 2 RF-buckets space.

7. 結論と今度の展望

- 熱伝導・インピーダンス・スペースの問題をクリアした コリメータヘッドの設計と製作を行った。熱解析・イン ピーダンスの計算値は、ビームを用いた測定値とよ く合っていた。
- 2) RF フィンガーと櫛歯型RFコンタクトの設計と製造を 行い、ビーム運転時に健全に働くということを示した。

3) Phase-2 運転時にいくつかの問題が見つかった。今後の運転のために対処手段を検討していく

謝辞

コリメータヘッド設計に関して多くの助言、協力を頂いた KEKB加速器グループの皆様、SuperKEKBコミッショニ ンググループの皆様に深謝致します。また、コリメータ製 作にあたり、様々な要求・課題に対して真摯に対応して 頂いた金属技研株式会社の栗原氏・澤畠氏、株式会社 ミラプロの森重氏、入江工研株式会社の舘氏・大島氏に、 深謝致します。

参考文献

- [1] S. Metcalfe *et al.*, "THE PEP-II Movable Collimators", SLAC-PUB-11752.
- [2] T. Ishibashi *et al.*, "Development and operational status of Collimators in SuperKEKB Phase-2", Abstracts of PASJ, Nagaoka Japan, 7-10, Aug. 2018, THP113.
- [3] A. Chao *et al.*, "Handbook of Accelerator Physics and Engineering", pp. 136.
- [4] T. Ishibashi *et al.*, "DESIGN OF COLLIMATOR FOR SUPERKEKB POSITRON RING", Proceedings of PASJ, Nagoya, Japan, 3-5 Aug, 2013 pp. 1191-1195.
- [5] T. Ieiri et al., "MEASUREMENT OF WAKE EFFECTS BY MEANS OF TUNE SHIFT IN THE KEKB LOW-ENERGY RING", Proceedings of EPAC 2006, Edinburgh, Scotland. 2101-2103.
- [6] T. Ishibashi *et al.*, "Monitoring system for impulsive pressure rising in vacuum system of SuperKEKB main ring", Abstracts of PASJ, Nagaoka Japan, 7-10, Aug. 2018, WEP118.