The status of J-PARC Ring RF systems

Masahito Yoshii^{A)}, Eiji Ezura^{A)}, Katsushi Hasegawa^{A)}, Masahiro Nomura^{A)}, Chihiro Ohmori^{A)}, Alexander Schnase^{A)},

Taihei Shimada^{A)}, Hiromitsu Shimada^{A)}, Akira Takagi^{A)}, Fumihiko Tamura^{A)}, Makoto Toda^{A)}, Masanobu

Yamamoto^{A)}, Koji Takata^{B)}, Shozo Anami^{C)}, Koichi Haga^{C)}, Koki Horino^{C)}

^{A)} KEK & JAEA J-PARC Center

2-4 Shirakata Shirane, Tokai, Naka-gun, Ibaraki, 319-1195

^{B)} KEK, 1-1 Oho, Tsukuba, Ibaraki, 305-0801

^{C)} Nippon Advanced Technology (NAT)

3129-45 Hirahara, Muramatsu, Tokai, Naka-gun, Ibaraki, 319-1112

Abstract

The R&D for the Magnetic Alloy loaded rf-systems to realize a high field gradient accelerating system for the J-PARC high intensity proton synchrotron have been initiated in 1995. The MA loaded cavities have no tuning control loop. The cavities act as if it is a passive load. The RCS RF system, especially, is designed to cover both the accelerating frequency and the second harmonics for bunch shape manipulation and the optimum Q-value is Q=2. On the other hand, the MR RF system is realized Q~25 by using a cut-core configuration. The first acceleration if a proton beam at J-PARC RCS started in October 2007. And, The beam commissioning of the 50GeV MR started in May 2008.

J-PARC リング高周波システムの現状

1. はじめに

J-PARC 実現に向けた高電場勾配型高周波加速空 胴システムの研究開発は、平成7年高エネルギー物 理学研究所田無分室で始まった。特に、J-PARC RCSは繰り返しが速く、またリングのフリースペー スの制限からこれまでより2倍以上の加速電場勾配 が求められた。さらにビームパイプのサイズが大き いことなどからより大きな磁性材コアが必要になり、 大型コアの製造、その冷却方式など様々な技術的課 題を明らかにしなければならなかった。金属磁性材 料は飽和磁束密度、熱転移温度が高く、従来のフェ ライト磁性材料に比べて高い高周波磁界に対しても その磁気特性が安定であることに着目し、その実用 化を進めた¹¹。もともと金属磁性体を使った加速空 胴はイオン加速、医療用陽子シンクロトロンなど広 い周波数帯域をカバーする比較的加速電圧の低い装 置の応用に限られていたが、平成12年、現システム の原形となる直接水冷型高電場勾配加速空胴を完成 させた。その後50GeV MR及びRCS両シンクロトロ ンの空胴の量産に入ったが、最適なQ値の実現方法、 コアの防錆方法など技術的課題を建設と平行して解 決していかなければならなかった。

現在、50GeV MRに4台、RCSに10台のシステムが 設置され安定に稼働している。RCSビーム加速、 MR DCモードでのビーム試験も順調に行われた。そ して平成20年12月には、3GeVビーム利用施設への ビーム供給及びMRでは30GeVビーム加速と遅い取 り出しがスタートする。

2. 加速空胴

高電場勾配高周波加速空胴に採用した金属磁性 体は、飽和磁束密度、キューリ温度が高く、高周波 磁界強度や温度に対して従来のフェライト磁性体に 比べ飛躍的に安定な特性を有する。金属磁性体のQ 値はQ~0.6程度と低い。けれども、金属磁性体のU 透磁率は大きく、MAコアで空胴を組んだときの シャント抵抗を十分な値にすることができる。また、 MAコアは厚さ20µmの表面が絶縁された薄い磁性リ ボン材料を巻いて製造される。そのためMAコアの 大きさに制限はなく、3GeV RCSのようにビームパ イプが大きな加速器への応用が可能になった。J-PARCシンクロトロンの高周波システムの主なパラ メータを表-1に掲げる。

表 - 1: The design parameters of RF Systems

	3GeV RCS	50GeV MR
Energy (GeV): Inj.	0.181	3
Ext.	3	50
γ_t	9.14	-31.6*1
Cycle or period	25Hz	3.64 sec
Number of proton	8.3×10 ¹³	3.3×10^{14}
Acc. Voltage (fund. *2)	450kV	280kV
Max. ϕ_s	45 degree	28 degree
Circumference (m)	348.333	1567.5
RF harmonic (fund.)	2	9
RF frequency (fund.)	0.938 /	1.67 /
Inj. /Ext.	1.67MHz	1.72MHz
Number of cavities	11 (+1 spare)	6 (+1 spare)
Voltage per cavity	41kV	47kV
Quality factor	2	20~30
*1: imaginary transition energy		
*2: fund. = Fundamental		

大強度陽子ビームの加速では、空間電荷による チューンの拡がりを抑制するため、周回するビーム

のピーク電流を下げることが重要になる。このこと を考慮し、初期設計の段階で2次高調波システムを 検討してきた。3GeV RCSでは、バンチが形成され る入射部とMRとのバンチ整合のための取り出し部 で特に2次高調波の導入が不可欠である。RCSの加 速周波数は0.938MHzから1.67MHzまで1.8倍変化す る。2次高調波システムの周波数帯域が加速周波数 帯とほぼ重なっていること、リングがコンパクトに 設計され、空きスペースの有効利用の観点からRCS 空胴はQ値をQ=2としてビーム加速のための基本波 成分の電圧とバンチ形成に必要な2倍高調波成分の 電圧を1つの空胴で発生できるよう設計した^[2]。一 方、50GeV MRでは、RCSとのバケツ整合、空間電 荷の緩和などRCS同様2次高調波システムが有用で ある。ただMRの場合、加速周波数は1.67MHzから 1.72MHzに変化し、変化量が3%弱と小さいこと、入 射時間が長く、トランジェント・ビームローディン グに対する考慮も必要なことから最適なQ値として Q~25を選択した^[3]。したがって、加速空胴と2次高 調波空胴はMRの場合別なシステムになる。

2.1 空胴Q値の最適化

金属磁性体のQ値は低く、空胴の高周波損失はそ こに装填した金属磁性体で殆どが発生する。装填す るトロイダル状のコアを2分割し、その切断面間隙 を調整することでコアの磁気抵抗を変化させ見かけ 上のインダクタンスを操り、空胴Q値を最適化する カットコア法^[4]を提案してきた。カットコアは、樹 脂コーティング→ウォーター・ジェット→切断面の 樹脂含浸→ダイヤモンド研磨などの製造プロセスを 経る。コア表面の樹脂コーティングでは、純水冷却 されるコアの防錆及び切断した時の形状維持を目的 とし、また、タイヤモンド研磨ではウォーター・ ジェット切断で破壊された層間絶縁を回復させるこ とを目的としている。ウォーター・ジェットの切断 精度は±0.5mm程度であったがこの研磨工程により 精度は0.1mm以下にすることができる。文字通り切 断面は鏡面に仕上がるが、防錆の点ではたとえば樹 脂による切断面コーティングに適さないなどの課題 が残った。実際には、コア切断面は一度酸化第二鉄 に覆われ赤さびが発生するが、その後還元され黒錆 に変化する。純水冷却系の脱酸素により、さらに防 蝕効果を高め、腐食を抑制している^[5]。現在、コア の切断面を事前に黒錆化させる方法の研究開発を進 めている。MR空胴の場合、切断面の間隙を10mmに 設定することで最適値Q=25を得ている。RCS空胴で は、Q=2がその最適値である。カットコアで実現す るには切断面の間隙距離は0.8mmになり、切断の工 作精度や冷却などの技術的困難な課題を短期間で解 決する必要があった。カットコア法に代わる方法と して、加速空胴を構成する3つのπ/2型ギャップセル の内、2つのセルに未切断コアを残りの1つのセルに 工作管理可能な2mm程度に隙間を開けたカットコア を装填するハイブリッド・セル法をRCS空胴のQ=2 を実現するバックアップとして提案した¹⁶。しかし ながら最終的にはより信頼性の高い、セルに未切断

コアを使用し、空胴と並列にhigh-Qのインダクタン スを接続することでインダクタンスが下げる方法^[7] を見出した。このようにして、RCSでは空胴にカッ トコアは用いずに並列に接続したhigh-Q インダクタ ンスと周波数調整用のコンデンサーにより、空胴の 共振パラメータを決定している。

3. 高周波源

高周波源は空胴に電圧を発生するだけでなく、大 強度陽子ビームの加速に必要な電力の供給能力が無 くてはならない。空胴のインピーダンスから加速電 圧発生に必要な電力及びビームに供給される電力か ら真空管電力増幅器のピーク電力は1MWに達する。 空胴の広帯域化にともない、複数の合成波形の重畳 運転、ビームローディング補償のためのフィード フォワードを考慮し、真空管電力増幅器を設計した。 真 空 管 に は 陽 極 損 失 600kW-class (TH589 or 4CM500,000GB)の4極管2本をカソード接地でグリッ ドをプッシュ・プル励振し、class-AB動作させた。 このクラスの電子管はコントロールグリッドの入力 容量がnFを超え大きい。コントロールグリッド励振 回路の広帯域のため、オールパス回路を導入した。

3.1 陽極電源

陽極電源は、2つの真空管に対して共通電源とし、 電圧13kV-電流92Aをそれぞれ最大定格としている。 RCS/MRでは、高繰返し、高効率(30~60%)が求めら れる。特にRCSでは、25Hzの繰返しの中で出力電流 が1桁以上変化し、いわゆる出力電圧のサグ変動を 小さくすることが真空管増幅器の安定化に不可欠で ある。陽極電源の電圧安定性は、出力電流によらず リップル変動±0.2%、サグ変動は±1%とした。従来 の変圧整流器とコンデンサーバンクを組み合わせた 電源方式では25Hzの繰り変動に対応するためのコン デンサー容量が大きく、整流リップル変動をどのよ うに制御するなどの問題があった。一方、半導体ス イッチング素子を使う方式は、当時は新たな試みで あり、特にスイッチチングノイズに関わるEMIが問 題視された。

J-PARCリング高周波の陽極電源は、スイッチング 素子IGBTを使い、インバーターユニット15台を並列 に接続してその出力構成した。これによりユニット の異常に対して、異常ユニットを短時間で切り離す ことで早期にシステム復旧が可能になる。使用する IGBTは、スイッチング周波数を最大33kHzまで変化 させることが可能であり、出力電流値はその周波数 を変化させることで制御される。また、真空管保護 のためクローバーレス方式を採用し、IGBTのゲート 信号を遮断することでVCBを遮断することなく電源 出力を200µs以下の高速停止することに成功してい る^[8]。

陽極電源の研究開発は平成11年頃に開始し、平成 12年に現在の原型モデルが完成した。陽極電源は直 流電源であるが半導体スイッチング方式であるため、 ビームの加速周波数と重なる800kHz付近に電源ノイ ズは分布するため、設計には高周波電源の考えを取 り入れる必要があった。さらにトンネル内の真空管 増幅器や給電ケーブルからのEMIの影響も重要にな る。原子力研究開発機構の高周波テストベンチ(ヘ ンデル棟)では、電磁ノイズの影響をみるために実 際を模擬したケーブル選定、接地系の取り方など調 査した^[9]。

3.2 補助電源とその制御

陽極電源を除く、真空管増幅器の電源は、真空管 ごとに用意されている。それらは1つの電源ラック に収められPLCにより陽極電源を含めたシーケンス 制御がローカル及びリモートで可能となっている。 そして、J-PARC制御ネットへはVxWorksをOSとす るEPICS/IOCを介して、機器の状態ステータス及び アナログモニターが可能になっている。

3.3 トランジスター増幅器

KEKとCERNの間では2003年2月にCommissioned Research Contractが交わされた。それによりKEK側 はLHC-Leir用MA空胴の設計/制作し、CERN側がJ-PARC用トランジスタアンプユニット(1kW)の開発が 開始した。RCSとMRの駆動段増幅器は、複数の高 調波合成波形を出力するので高いPEPパワーが要求 される、また、ビーム負荷の変動に対応するため、 半導体アンプは不整合負荷に対して十分な耐性を備 えていなくてはならない。このようにして設計され たCERN型1kWユニットは、ゲイン58dB、1dBバン ド幅0.45MHz~5.1MHzである。RCS/MRの両リング に周波数帯域がカバーされている。RCSでは9台、 MRでは4合成してそれぞれの定格出力8kW及び4kW を得ている。また、アンプユニットの状態はPLCで 制御され、故障しては最初の1台で"WARNING"のみ、 2台目以降、システムが異常停止するよう、ビーム の安定供給に対する設計がなされている。

4. ローレベル高周波制御

広帯域MA空胴は、周波数同調のための制御ルー プを持たず、受動的な負荷として動作する。これは 大強度ビームを安定に加速/運動操作する上で重要 な考えである。我々はそれを採用した。ローレベル 高周波制御は高精度かつ安定、また再現性よく動作 し続けることが求められる。高精度高周波信号発生 はダイレクト・デジタル・シンセシス(DDS)をベー スとし、FPGAによるデジタル信号処理を導入した フルデジタル高周波制御システムを開発した。

RCS/MRでは、偏向電磁石の磁場パターンから運動量を計算し、リングの周長をもとに周回周波数が 求められる。RCSでは1µs毎、MRでは200µs毎の基 準周波数の時系列パターンが作られる。高周波発生 モジュールでは、高周波ハーモニックに応じて基準 周波数に同期した加速周波数や2次高調波信号など が作られる。基準周波数に同期した高調波信号は、 ビーム加速やバンチ操作のため信号として使われる ほか、自動振幅制御、位相フィード、フィードフォ ワードのためのIO変調の基準信号として利用される。

5. ビームコミッショニング

現在RCSに10台、MRに4台の高周波システムが据 え付けられ、昨年10月からのRCSビームコミッショ ニング、今年5月、6月のMRビームコミッショニン グで運転している。特にRCSでは磁場パターンの安 定性、再現性が良く、また、リニアックビームも再 現良く安定であったため、One-shotビームのスタ ディーで将来の大強度ビーム加速に向けた貴重な データを効率よく得ることができている。

今年秋には物質生命研究所の各実験施設の施設検 査が予定され、その後12月からは本格的に100kW ビーム供給を目指した3GeVビームの利用実験が開 始される。そのため、RCSでは11台目システムを11 月に追加設置する計画である。また、MRでは2008 年12月~2009年2月のビームコミッショニングで 30GeVビーム加速およびハドロン実験施設への遅い ビームの取り出しを開始する。さらに、2009年4月 からニュートリノ実験施設へのビーム供給も開始す る。MRでは、5台目システムの追加設置を2009年3 月に行うようその準備を進めている。

参考文献

- [1] Y. Mori, et al.,"A New Type of RF Cavity for High Intensity Proton Synchrotron using High Permeability Magnetic Alloy" Proceedings of EPAC98, page 299-301, 1998
- [2] Accelerator Technical Design Report for High-intensity Proton Accelerator Facility Project, J-PARC, KEK Report 2002-13
- [3] M. Yamamoto et al., "Beam Loading Effects on High Gradient MA Loaded Cavity", PAC99, New York, USA page 860-862, 1999
- [4] M.Yoshii, et al., "J-PARC Ring RF System" Proceedings of the 1st Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Funabashi, Japan, 2004
- [5] A.Schnase et al., "Status of J-PARC Ring RF systems" Proceedings of the 4th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Wako, Japan, 2007
- [6] A.Schnase et al., "Hybrid Cavity for J-PARC Rapid Cycling Synchrotron" Proceedings of the 2nd Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Tosu, Japan, 2005
- [7] A.Schnase et al., "MA cavities for J-PARC RCS controlled Q-value by external inductor", PAC07, Albuquerque, New Mexico, USA page 2131-2133
- [8] F. Saito, et.al., "Development of MW-class high voltage DC power supply based on series resonant converter technology" Proceedings of the 2005 International Power Electronics Conference.
- [9] M.Yoshii, et al., "Present status of J-PARC Ring RF Systems", PAC07, Albuquerque, New Mexico, USA page 1511-1513
- [10] F.Tamura, et al., "Dual-harmonic auto voltage control for the rapid cycling synchrotron of the Japan Proton Accelerator Research Complex", Phys. Rev. ST Accel. Beams 11, 072001 (2008)