## STABILITY OF RADIO FREQUENCY SYSTEM AND BEAM AT RIKEN RIBF

Kenji Suda<sup>1,A)</sup>, Masaki Fujimaki<sup>A)</sup>, Nobuhisa Fukunishi<sup>A)</sup>, Masatake Hemmi<sup>A)</sup>, Osamu Kamigaito<sup>A)</sup>, Masayuki Kase<sup>A)</sup>, Ryo Koyama<sup>A,B)</sup>, Keiko Kumagai<sup>A)</sup>, Naruhiko Sakamoto<sup>A)</sup>, Tamaki Watanabe<sup>A)</sup>, Kazunari Yamada<sup>A)</sup>
A) RIKEN Nishina Center for Accelerator-Based Science
2-1 Hirosawa, Wako, Saitama, 351-0198

B) SHI Accelerator Service Ltd.

1-17-6 Osaki, Shinagawa, Tokyo, 141-0032

#### Abstract

At RIKEN RI Beam Factory (RIBF), all the accelerating RF systems must be stable enough for a long term in order to provide high intensity heavy ion beams up to  $1p\mu A$ . We investigated a present degree of the stability of the RF systems for an injector LINAC (RILAC) and the RIKEN Ring Cyclotron (RRC). The relation between RF voltage/phase of RILAC and beam phase was confirmed assuming a simple linear function. Our efforts in order to achieve better stability of the RF systems will be also reported.

# 理研RIBFにおける高周波系およびビームの安定度

#### 1. はじめに

理研RIビームファクトリー(RIBF)では、入射器 (線形加速器RILACあるいはAVFサイクロトロン)と4 台のサイクロトロン(RRC, fRC, IRC, SRC)を多段式 に用いて、ウランなどの重イオンビームをRIビーム の生成に適したエネルギーである 345 MeV/u まで 加速する (図1)。ビームの通過効率を向上させるこ とにより、これまでに 48Caビームについて最大電 流 170 pnA <sup>238</sup>Uでは 0.4 pnA を供給することが できた[1]。最終的な目標となるビーム電流は1pμA と大変大きいため、高周波(RF)系のこれまでよりも ー段高い安定性が求められている。そこで、ロック インアンプを用いた測定システムを開発し、RFの電 圧・位相およびビーム強度・位相の常時監視を行っ ている[2]。現在、入射器であるRILACの測定データ を解析し、RFの安定度、およびRFの変動がビーム位 相に与える影響を評価している。また、受電電圧、 気温、および冷却水温についても監視を行っており、 これらの要因がRILACあるいはRRCのRFに影響を与え ていることが判明した。そこでRF安定化のための改 善策をとったり、今後の対処を予定している。



図1: RIBFの俯瞰図。文献[2]の図1より。

#### 2. RILAC RFの安定度解析

理研重イオン線形加速器 RILAC[3]は可変周波数型 (17-45 MFz)の加速タンク6台により構成されている。 RFの長期的な安定度の目標値は 0.1%、0.1°である。 この値は以下に示すような計算から求められる。ま ず、これまでの解析結果(図6参照)から、RFの電圧 および位相がそれぞれ 1%、1°変動した場合に、 RRCへ入射するビームの位相は最大で1.0ns、0.5ns 程度変化することがわかっている。ここで、位相幅 を1%、つまり、0.076 ns (=1/36.5 MHz/360°)に収 めるとすると、

0.076 ns/ 1.0 ns \* 1% = 0.08% (電圧) 0.076 ns/ 0.5 ns \* 1°= 0.15°( 位相) という目標値が得られる。

ローレベル回路については、#2、#5、#6のタンク に使っている自動振幅調整器(AGC)はSRCで実績のあ る新型であり、外気温の変動に対して安定に動作す るようにフィードバック回路の主要部分が恒温槽に 入っている。その他の3台のAGCは旧型であり温度制 御がないため、この9月に新型に更新予定である。

RFの電圧・位相およびビーム強度・位相の測定は、 ロックインアンプSR844を用いたシステムにより 行った[2]。その他、真空管アンプのプレート電源 の受電電圧(6.6 kV)および各種冷却水の温度につい てもそれぞれ異なるシステムにより測定した。

図2に、2008年12月7日から8日にかけて測定した RFの電圧偏差および位相変動のデータ(周波数 36.5MHz,  $^{48}$ Caビーム)を示す。安定度を評価しやす くするため、極端に大きな変動が起きた場合にのみ 人為的に電圧あるいは位相の設定パラメータを変え ている(図中に Tuning と表記)。電圧偏差は各タン クとも±0.1%の範囲に収まっているが、位相変動は #1、2および5 のタンクのそれが大きく、全体とし て±0.4°となっている。

図2には電圧偏差に受電電圧を重ねてプロットしているが、受電電圧の細かいスパイク状の構造が #3、4の電圧変動と非常に良く似ていることがわかる。定性的に評価するため、RFの電圧偏差と受電電 圧の相関係数を計算した。受電以外の影響によって もRFが変動することを考慮し、1分あたりの変動量 (差分)を変数として相関係数を求めた(図3)。旧型 のAGCを使用している #1、3および4のタンクについ て有意な相関がみられ、それらが受電の影響を受け やすいことがわかる。前述のように予定している AGC更新により、RF電圧が受電変動に対してより安 定すると期待できる。

図2と同じ時間に測定されたビーム強度と位相の データを図4に示す。検出に用いた3台のフェーズプ ローブ(PP)はRILACからRRC入射までのビームライン に上流からPP-e11、X51、S71の順に設置されている (図1参照)。特に PP-S71はRRCの入射直前に位置す る。ビーム強度の変動は主にイオン源に起因する。 RILACでは、RF電圧・位相の変動がビーム位相に与 える影響がタンクによって異なることがわかってい る。RFの変動が十分小さければ、一次の変動でビー ム位相を表すことができるはずである。そこで、次



図2: RILAC RFの電圧偏差(上)および位相変動(下)。 安定度測定のため、初期状態から大きくずれた場合 にのみ電圧や位相を調整している(tuningと標記)。



図4: 3台のフェーズプローブを用いて観測された ビームの強度(上)および位相(下)

のような式を用いてフィッティングを行いタンク毎 の影響の大きさを調べた。

$$t^{\text{beam}} = \sum_{i=1}^{6} (a_i V_i^{\text{RF}} + b_i \phi_i^{\text{RF}}) + c$$



図5: ビーム位相のデータとフィッティング結果



図6: フィッティングで得られたパラメータ a<sub>i</sub>(左)、 b<sub>i</sub>(右)

ここで、t beam、ViRF、および  $\phi_i$ RFは、それぞれビー ム位相[nsec]、RFの電圧偏差[%]、および位相差 [度]の測定値である。a<sub>i</sub>、b<sub>i</sub>、cはパラメータで、i はタンクの番号に対応する。図4の黄色で示した範 囲(1:00-2:25)のデータを用いてフィッティングを 行った。得られた結果を図5、6に示す。図5はビー ム位相について、フィッティングで得られたパラ メータを上記の式に代入して求めた値と測定値を比 較したものである。RF変動の重ね合わせにより、 ビーム位相の細かい構造が良く再現されている。し たがって、ビーム位相の変化が実際にRFの変動に起 因していることが確認できた。図6は、得られたパ ラメータ ai、bi をプロットしたものである。パラ メータ aiは、RFの電圧変動がビーム位相に与える 影響度を示している。タンク#3から#6では e11より も X51 が2倍以上大きくなっているが、S71では、 ほぼ e11と同程度の小さい値に戻っている。これは、 第2、3リバンチャー(図1参照)による位相圧縮効果 のによるものと考えられる。biはRFの位相変動の影 響度を示すが、タンク間の傾向の違いが表れている。 #3および#5の影響は下流側に行くほど小さくなって いるのに対し、その他のタンクではほぼ一定である。 このような傾向となる理由は不明なので、今後さら に解析を進めていくつもりである。

#### RRCのローレベル回路更新、冷却水温 の影響

RRCが1986年に完成して以来、ローレベル回路は



当時設計されたものを使用してきた。RRCでは2台の 加速空洞(#1、#2)の相対位相を一定に保つため、#2 のピックアップ信号をリファレンスにして#1の位相 を追従させている。なお、他のサイクロトロンでは この方式は採らず、各空洞の位相は独立である。し かし、この追従がうまくいかず、#1の位相安定度が 悪い場合があることがわかった。例えば、ウラン加 速の場合(18.25 MHz)であるが、ディー電圧が比較 的低く(~70 kV/gap)、ピックアップ信号が小さい ことに起因していると考えられる。その他の例とし て、RIBF稼働時ではないが従来施設へRRCからビー ムを供給した時のデータを図7に示す。#2に比べて #1の位相は安定しておらず、0.3°程度の変動があ る。RIBFではこれまで以上の安定度が要求され、安 定 度 の 目 標 は RRCに つ い て も RILACと 同 様 に 0.1%、0.1°である。そこで、安定度改善を目指し て2008年9月にローレベル回路の更新を行った。2台 の加速空洞についてAGC 自動位相調整器(APC)、自 動同調回路(ATC)を全て交換した。AGCとAPCには、 RILACの場合と同様に、フィードバック回路の温度 調整機能が付加されている。更新の際、リップルを

低減させるようフィードバック定数の調整も行った。 その結果得られた安定度データを図8に示す。#1の 位相変動は0.08<sup>°</sup>程度となり、#2と同程度に安定化 させることができた。

RF電圧については、以前から約10分周期の変動が 観測されていた。水温データとの比較から、この変 動はRRCの本体系冷却塔からの冷却水温度と同期し ていることがわかった。図9に、48Ca加速時のデー タを示す。冷却水温は10分周期で±0.3℃変化し、 それに対応してRF電圧は±0.05%の変動をしていた。 また、ビームの強度も実際にRFと同期して変動して いることも確認された。そこで、冷却塔のファンの 自動温調を停止させ、手動運転に切り替える対処を 行ったところ、この周期的な変動を抑えることがで きた。



### 4. 信号分配器の温度依存性

RIBFでは、信号発生器(マスターオシレータ)から の基本波を分配器を用いて分配し、必要に応じて逓 倍してから各加速空洞のローレベル回路に供給して きた。ウラン加速の場合、fRCに供給する信号は、 まず信号分配器(PD1f)を通り、次に3f逓倍器(fRC 3f)を用いて逓倍される(図10)。fRCの位相が突然シ フトする現象が数回発生したため調査したところ、 分配器の出力電圧が気温によって変化し、信号電圧 の変動が 3f逓倍器の位相に影響を与えていること がわかった。この様子を図11に示す。分配器は物品 搬入口に近い位置に設置されており、周辺の気温の 変化が比較的大きかった。また、分配器は温度調整 されていないため、温度変化の影響を受けやすい。 その結果、fRCの位相シフトの問題が顕在化したと 考えられる。分配器を使用せず、方向性結合器を用 いて信号分配を行う方法に変更したところ、この問 題は解決した。ただし、他にも分配器を使用してい る箇所があり、それがRFを不安定にさせる要因に なっている可能性がある。このため、今後は可能な 限り方向性結合器を用いて信号分配を行うようにす る予定である。





#### 図10: fRCへの信号分配の経路

#### 参考文献

- N. Fukunishi et al., PAC'09, Vancouver, May 2009, MO3GRI01.
- [2] R. Koyama et al., Proceedings of PASJ5-LAM33, WP007, p. 318 (2008).
- [3] M. Odera et al., Nucl. Instrum. Methods A227, p. 187 (1984).